

# D34: Méthodes de calcul efficaces et sécurisées

Nicolas Méloni  
Master 2: 1er semestre  
(2013/2014)

## Définition

Une courbe elliptique sur  $\mathbb{F}_{2^n}$  est l'ensemble des solutions d'une équation de la forme:

$$y^2 + xy = x^3 + ax^2 + b,$$

plus un point à l'infini  $\mathcal{O}$ .

## Loi de groupe

On muni la courbe de la loi de groupe suivante:

1.  $P + \mathcal{O} = \mathcal{O} + P = P$  pour tout  $P \in E(\mathbb{F}_{2^n})$ .
2. Soit  $P = (x, y) \in E(\mathbb{F}_{2^n})$ , on définit  $-P$  (ou  $\bar{P}$ ) par:  
 $-P = (x, x + y)$ .
3. Soient  $P_1 = (x_1, y_1)$  et  $P_2 = (x_2, y_2)$  deux points sur la courbe tels que  $P_1 \neq -P_2$ , alors  $P_1 + P_2 = (x_3, y_3)$  avec:

$$x_3 = \lambda^2 + \lambda + x_1 + x_2 + a$$

$$y_3 = \lambda(x_1 - x_3) + x_3 + y_1$$

où  $\lambda = \frac{y_2 + y_1}{x_2 + x_1}$  si  $P_1 \neq P_2$  et  $\lambda = x_1 + \frac{y_1}{x_1}$  sinon.

## Cout des opérations

- Addition:  $I + 2M + S$
- Doublement:  $I + 2M + S$
- Multiplication de point:  $\frac{3}{2}I + 3M + \frac{3}{2}S$

## Cout des opérations de bases

- $S \simeq \frac{1}{8}M$
- $I \simeq 10M$

- On ignore en général le cout des élévations au carré.

## Doublements réussis

- ❖ On représente un point  $(x, y)$  par  $(x, \lambda)$  où  $\lambda = x + \frac{y}{x}$ .
- ❖ On calcule  $[2](x, \lambda) = (x_2, \lambda_2)$  avec:

$$\begin{aligned}x_2 &= \lambda^2 + \lambda + a \\ \lambda_2 &= \lambda^2 + a + \frac{b}{x^4 + b}\end{aligned}$$

- ❖ Chaque doublement coûte ainsi  $I + M$ .

## Définition

- On représente un point  $P = (x, y)$  par un triplet  $(X : Y : Z)$  vérifiant:

$$(X : Y : Z) \sim \left(\frac{X}{Z}, \frac{Y}{Z^2}\right) \text{ si } Z \neq 0$$
$$(1 : 0 : 0) \sim \mathcal{O}$$

- L'équation de la courbe devient alors:

$$Y^2 + XYZ = X^3Z + aX^2Z^2 + bZ^4.$$

- Pour tout  $\lambda \neq 0$ , on a  $(X : Y : Z) \sim (\lambda X : \lambda^2 Y : \lambda Z)$ .
- $-(X : Y : Z) = (X : XZ + Y : Z)$ .

## Formules d'addition de points

- Soient  $P_1 = (X_1 : Y_1 : Z_1)$ ,  $P_2 = (X_2 : Y_2 : Z_2)$  et  $P_3 = P_1 + P_2 = (X_3 : Y_3 : Z_3)$ :

$$\begin{aligned}A &= Y_2 Z_1^2 + Y_1, & B &= X_2 Z_1 + X_1, \\C &= Z_1 B, & D &= B^2(C + a Z_1^2), \\E &= AC, \\Z_3 &= C^2, & X_3 &= A^2 + D + E, \\F &= X_3 + X_2 Z_3, & G &= X_3 + Y_2 Z_3, \\Y_3 &= EF + Z_3 G,\end{aligned}$$

- Cout total: 14M

## Formules de doublement de point

❖ Soient  $P_1 = (X_1 : Y_1 : Z_1)$ ,  $P_3 = [2]P_1$ :

$$A = X_1 Z_1, \quad B = b Z_1^4,$$

$$X_3 = X_1^4 + B,$$

$$Z_3 = A^2,$$

$$Y_3 = B Z_3 + X_3 (a Z_3 + Y_1^2 + B)$$

❖ Cout total: 4M



## Formules d'addition de points

$$\begin{aligned}X_{m+n} &= (X_m Z_n)^2 + (X_n Z_m)^2, \\Z_{m+n} &= Z_{m+n} X_{m-n} + X_m Z_n X_n Z_m.\end{aligned}$$

## Formules de doublement

$$\begin{aligned}X_{2n} &= (X_n^4 + bZ_n^4) = (X_n^2 + \sqrt{b}Z_n^2)^2, \\Z_{2n} &= (X_n Z_n)^2.\end{aligned}$$

## Cout des opérations

- Addition:  $4M + 1S$
- Doublement:  $2M + 3S$

## Idée Générale

- ❖ On cherche à calculer l'image réciproque du morphisme de doublement:

$$\begin{aligned} [2] & : E(\mathbb{F}_{2^n}) \longrightarrow E(\mathbb{F}_{2^n}) \\ P & \longmapsto [2]P. \end{aligned}$$

- ❖ Probleme: ce morphisme n'est pas injectif.
- ❖ On cherche donc de plus des courbes dites de torsion minimale, pour lesquelles chaque image a au plus deux antécédents.

On considère  $P = (x, y)$  et  $Q = (u, v)$  tel que  $(u, v) = [2](x, y)$  (i.e.  $P = [\frac{1}{2}]Q$ ).

- ❖ On considère la  $\lambda$  représentation de  $P$  et  $Q$  ( $(x, \lambda_P) = (x, x + \frac{y}{x})$ ).
- ❖ On obtient alors les équations:

$$\begin{aligned}\lambda_P^2 + \lambda_P &= a + u & (i) \\ v &= x^2 + u(\lambda_P + 1)\end{aligned}$$

- ❖ Il existe alors deux points solutions de ce système d'équations:  $P$  et  $P + T_2$  où  $T_2$  est l'unique point de 2-torsion ( $[2]T_2 = \mathcal{O}$ ).
- ❖ Pour pouvoir les distinguer, il faut être capable de calculer la bonne solution  $\lambda_P$  de (i) (l'autre étant  $\lambda_P + 1$ ) et pour cela il faut introduire la notion de trace.

## Définition

- On définit l'application trace comme suit:

$$\begin{aligned} \text{Tr} : \mathbb{F}_{2^n} &\longrightarrow \mathbb{F}_{2^n} \\ c &\longmapsto \sum_{i=0}^{n-1} c^{2^i}. \end{aligned}$$

## Propriétés

Soient  $c, d \in \mathbb{F}_{2^n}$ .

- ❖  $\text{Tr}(c^2) = \text{Tr}(c)^2$  (et donc  $\text{Tr}(c) \in \mathbb{F}_2$ )
- ❖  $\text{Tr}(c + d) = \text{Tr}(c) + \text{Tr}(d)$
- ❖ Si  $(x, y) \in E(\mathbb{F}_{2^n})$  alors  $\text{Tr}(x) = \text{Tr}(a)$

## Théorème

- ❖ Soient  $P = (x, y)$  et  $Q = (u, v)$  tels que  $Q = [2]P$  et  $\hat{\lambda}$  une solution de  $\lambda^2 + \lambda = u + a$ . Posons  $t = v + u\hat{\lambda}$ . Si  $\text{Tr}(a) = 1$  alors  $\lambda_P = \hat{\lambda}$  si et seulement si  $\text{Tr}(t) = 0$ .

---

## Algorithm 1 Division de point

---

**Require:**  $Q = (u, \lambda_Q)$

**Ensure:**  $P = (x, \lambda_P) = [\frac{1}{2}]Q$

- 1: Calculer une solution  $\hat{\lambda}$  de  $\lambda^2 + \lambda = u + a$ .
  - 2:  $t \leftarrow u(u + \lambda_Q + \hat{\lambda})$
  - 3: **if**  $\text{Tr}(t) = 0$  **then**
  - 4:      $\lambda_P \leftarrow \hat{\lambda}, x \leftarrow \sqrt{t + u}$
  - 5: **else**
  - 6:      $\lambda_P \leftarrow \hat{\lambda} + 1, x \leftarrow \sqrt{t}$
  - 7: **end if**
  - 8: **return**  $(x, \lambda_P)$
-

- À l'aide de l'algorithme précédent, il est alors possible de concevoir un algorithme de multiplication de point à partir de la proposition suivante:

### Proposition

- Soient  $k$  un entier de  $l$  bits et  $s$  un entier impair, alors il existe un rationnel de la forme  $\sum_{i=0}^{l-1} \frac{c_i}{2^i}$ ,  $c_i \in \{0, 1\}$  tel que

$$k \equiv \sum_{i=0}^{l-1} \frac{c_i}{2^i} \pmod{s}$$

où  $\frac{1}{2^i} \pmod{s}$  représente l'inverse de  $2^i$  modulo  $s$ .

---

**Algorithm 2** Halving-and-Add

---

**Require:**  $P \in E(\mathbb{F}_{2^n})$ ,  $k = \sum_{i=0}^{l-1} \frac{c_i}{2^i}$

**Ensure:**  $\sum_{i=0}^{l-1} \left[\frac{c_i}{2^i}\right] P = [k]P$

- 1:  $Q \leftarrow P$
  - 2: **for**  $i = (l - 2) \dots 0$  **do**
  - 3:      $Q \leftarrow \left[\frac{1}{2}\right]Q$
  - 4:     **if**  $c_i = 1$  **then**
  - 5:          $Q \leftarrow Q + P$
  - 6:     **end if**
  - 7: **end for**
  - 8: **return**  $Q$
-



- ❖ Soit  $c = \sum_{i=0}^{n-1} c_i X^i \in \mathbb{F}_{2^n}$ . Alors la linéarité de la fonction  $\text{Tr}$  permet d'obtenir:

$$\text{Tr}(c) = \text{Tr}\left(\sum_{i=0}^{n-1} c_i X^i\right) = \sum_{i=0}^{n-1} c_i \text{Tr}(X^i).$$

- ❖ On peut alors précalculer les valeurs de  $\text{Tr}(X^i)$  et ainsi calculer  $\text{Tr}(c)$  efficacement.

## Définition

- ❖ Pour  $n$  impair, on définit l'application half-trace comme suit:

$$\begin{aligned} H : \mathbb{F}_{2^n} &\longrightarrow \mathbb{F}_{2^n} \\ c &\longmapsto \sum_{i=0}^{\frac{n-1}{2}} c^{2^{2i}}. \end{aligned}$$

- ❖  $H(c + d) = H(c) + H(d)$  pour tout  $c, d \in \mathbb{F}_{2^n}$
- ❖  $H(c)$  est une solution de  $x^2 + x = c + \text{Tr}(c)$
- ❖  $H(c) = H(c^2) + c + \text{Tr}(c)$

## Résolution d'équation de la forme $x^2 + x = c$

- ❖ On se place dans le cas où  $\text{Tr}(c) = 0$ , il suffit alors de calculer  $\text{H}(c)$ .
- ❖ On remarque que

$$\text{H}(c) = \text{H}\left(\sum_{i=0}^{n-1} c_i X^i\right) = \sum_{i=0}^{n-1} c_i \text{H}(X^i).$$

- ❖ De plus  $\text{H}(X^{2i}) = \text{H}(X^i) + X^i + \text{Tr}(X^{2i})$ .
- ❖ On peut ainsi se permettre de ne stocker que les  $\text{H}(X^i)$  pour  $i$  impair.

---

## Algorithm 3 Solution de $x^2 + x = c$

---

**Require:**  $c \sum_{i=0}^{n-1} c_i X^i$  avec  $\text{Tr}(c) = 0$

**Ensure:** Une solution  $s$  de  $x^2 + x = c$

- 1: Préalculs:  $H(X^i)$  pour  $1 \leq i \leq n - 2$  impair
  - 2:  $s \leftarrow 0$
  - 3: **for**  $i = (n - 1)/2 \dots 1$  **do**
  - 4:     **if**  $c_{2i} = 1$  **then**
  - 5:          $c \leftarrow c + X^i, s \leftarrow s + X^i$
  - 6:     **end if**
  - 7: **end for**
  - 8:  $s \leftarrow s + \sum_{i=1}^{(n-1)/2} c_{2i-1} H(X^{2i-1})$
  - 9: **return**  $Q$
-

- ❖ Pour calculer  $\sqrt{c}$ ,  $c \in \mathbb{F}_{2^n}$ , on commence par remarquer que  $c^{2^n} = c$  i.e.  $\sqrt{c} = c^{2^{n-1}}$ .
- ❖ Par linéarité de l'élevation au carré on obtient:

$$\left( \sum_{i=0}^{n-1} c_i X^i \right)^{2^{n-1}} = \sum_{i=0}^{n-1} c_i (X^{2^{n-1}})^i.$$

- ❖ 
$$\sum_{i \text{ pair}} c_i X^{\frac{i}{2}} + \sqrt{X} \sum_{i \text{ impair}} c_i X^{\frac{i-1}{2}}$$

## Opérations dans $\mathbb{F}_{2^n}$

Opération	coût
<i>Opération sur <math>\mathbb{F}_{2^n}</math></i>	
Multiplication	1 M
Inversion	10 M
Élévation au carré	0.1 M
Racine carrée	0.52 M
Résolution de $x^2 + x = c$	0.67 M
<i>Opération sur la courbe</i>	
addition de point	I + 2 M
doublément de point	I + 2 M
division de point	I + 1.19 M

TableCoût relatifs des opérations sur  $\mathbb{F}_{2^n}$

## Définition

- ❖ Une courbe de Koblitz est une courbe elliptique telle que  $a, b \in \mathbb{F}_2$ .

- ❖ Il existe exactement 2 courbes de Koblitz:

$$E_0 : y^2 + xy = x^3 + 1 \text{ et } E_1 : y^2 + xy = x^3 + x^2 + 1.$$

- ❖ Il est possible de remplacer les doublements par une application beaucoup moins coûteuse, le morphisme de Frobenius.

## Morphisme de Frobenius

Soit  $E(\mathbb{F}_{2^n})$  une courbe elliptique le morphisme de Frobenius est l'application suivante:

$$\begin{aligned}\tau : E(\mathbb{F}_{2^n}) &\longrightarrow E(\mathbb{F}_{2^n}) \\ (x, y) &\longmapsto (x^2, y^2)\end{aligned}$$



## Propriété

- ❖ Soient  $a \in \mathbb{F}_2$  et  $E_a : y^2 + xy = x^3 + ax^2 + 1$  une courbe de Koblitz. Le morphisme de Frobenius vérifie alors:

$$\forall n \in \mathbb{N}, \forall P \in E_a(\mathbb{F}_{2^n}), \quad \tau^2(P) - [\mu]\tau(P) + [2]P = \mathcal{O},$$

où  $\mu = (-1)^{1-a}$

- ❖ On peut alors voir  $\tau$  comme la racine complexe du polynôme  $X^2 - \mu X + 2$ .

- ❖ On considère maintenant l'anneau  $\mathbb{Z}[\tau]$  dont les éléments sont de la forme

$$z = \sum_{i=0}^{l-1} u_i \tau^i$$

- ❖ Il est alors possible d'étendre le morphisme multiplication par un scalaire à  $\mathbb{Z}[\tau]$  en définissant

$$\forall z \in \mathbb{Z}[\tau], [z]P = \sum_{i=0}^{l-1} [u_i] \tau^i(P).$$

## Représentation $\tau$ -adique

- Soit  $z \in \mathbb{Z}[\tau]$ , la division par 2 de  $k$  permet d'écrire:  
 $z = u + 2 \times u'$ .
- Ainsi on peut écrire:

$$\begin{aligned}
 z &= z_0 + \tau z_1 \\
 &= u_0 + 2 \times u'_0 + \tau z_1 \\
 &= u_0 + u'_0 \mu \tau - u'_0 \tau^2 + \tau z_1 \\
 &= u_0 + \tau(u'_0 \mu + z_1 - u'_0 \tau) \\
 &= u_0 + \tau(z_2 + \tau z_3)
 \end{aligned}$$

- On peut donc répéter l'opération avec  $z_2 + \tau z_3$ .

- On définit une norme sur  $\mathbb{Z}[\tau]$  par:

$$\begin{aligned} N : \quad \mathbb{Z}[\tau] &\longrightarrow \mathbb{N} \\ z_0 + \tau z_1 &\longrightarrow z_0^2 + \mu z_0 z_1 + 2z_1^2. \end{aligned}$$

- On peut vérifier que  $N(z_0 + \tau z_1) > N(z_2 + \tau z_3)$ , se qui assure que le procédé précédent termine bien.

---

## Algorithm 4 Représentation $\tau$ NAF

---

**Require:**  $z = z_0 + z_1\tau \in \mathbb{Z}[\tau]$

**Ensure:**  $z = (r_{l-1} \dots r_0)_{\tau\text{NAF}} = \sum_{i=0}^{l-1} r_i \tau^i$

- 1:  $i = 0$
- 2: **while**  $|z_0| + |z_1| \neq 0$  **do**
- 3:     **if**  $z_0 \equiv 1 \pmod{2}$  **then**
- 4:          $r \leftarrow 2 - ((z_0 - 2z_1) \pmod{4})$
- 5:          $z_0 \leftarrow z_0 - r$
- 6:     **else**  $r \leftarrow 0$
- 7:     **end if**
- 8:      $r_i \leftarrow r$
- 9:      $(z_0, z_1) \leftarrow (z_1 + \mu z_0/2, -z_0/2)$
- 10:     $i \leftarrow i + 1$
- 11: **end while**
- 12: **return**  $(r_{l-1} \dots r_0)$

---

## Algorithm 5 Multiplication de point $\tau$ NAF

---

**Require:**  $P \in E(\mathbb{F}_{2^n}), k = (r_{l-1} \dots 0)_{\tau\text{NAF}}$

**Ensure:**  $[k]P$

- 1:  $Q \leftarrow \mathcal{O}$
  - 2: **for**  $i = (l - 1) \dots 0$  **do**
  - 3:      $\tau(Q)$
  - 4:     **if**  $r_i = 1$  **then**  $Q \leftarrow Q + P$
  - 5:     **else if**  $r_i = -1$  **then**  $Q \leftarrow Q - P$
  - 6:     **end if**
  - 7: **end for**
  - 8: **return**  $Q$
-

## Performances

- ❖ La représentation  $\tau$ NAF est en général de longueur  $2 \log(k)$  et de densité  $1/3$ .
- ❖ Il est possible de la ramener à  $\log(k)$  termes.
- ❖ Cout:  $\tau + (I + 2M)/3$  par bit d'exposant.